

## آزمون ورودی دوره دکتری ریاضی

تاریخ امتحان: ۷۵/۲/۹

موضوع امتحان: آنالیز عددی پیشرفته

۱- یک دستگاه نقطه شناور حقیقی را در نظر بگیرید، که در آن روند عدد یک (دقت ماشین) را با  $\epsilon$  نشان می‌دهیم و فرض کنید که  $c_i$ ،  $i = 1, \dots, N$  عدد قابل نمایش در ماشین هستند. الگوریتم زیر را در نظر بگیرید:

$$s = c_1;$$

for  $i = 2$  to  $N$

$$s = s + c_i;$$

$s_N$  را جمع دقیق  $c_i$ ها و  $\hat{s}_N$  را جمع محاسبه شده  $c_i$ ها توسط ماشین با الگوریتم فوق در نظر بگیرید. فرض کنید که جمع این اعداد موجب بروز پدیده سرریز نمی‌شود.

الف) نشان دهید که  $\hat{s}_N$  را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$\hat{s}_N = \sum_{j=1}^N c_j (1 + a_j)^{N+1-j}, |a_j| < \epsilon$$

(در واقع، جمله اول را می‌توان به  $c_1(1 + a_1)^{N-1}$  تقلیل داد، اما لزومی ندارد.)

ب) نشان دهید که اگر  $N\epsilon < 0.1$ ، آنگاه می‌توان نوشت:

$$\hat{s}_N = \sum_{j=1}^N c_j (1 + (N+1-j)b_j), |b_j| < 1.06\epsilon$$

پ) نشان دهید که اگر  $N\epsilon < 0.1$ ، آنگاه

$$|s_N - \hat{s}_N|/s_N \leq \left[ \left( \sum_{j=1}^N c_j (N+1-j) \right) / \left( \sum_{j=1}^N c_j \right) \right] 1.06\epsilon$$

ت) این ادعا را که «محاسبه حاصل جمع  $N$  عدد مثبت با این الگوریتم ساده یک فرآیند پایدار است»، با استدلال تأیید کنید.

ث) با استفاده از تخمین به دست آمده در (پ) ادعای زیر را با استدلال تأیید کنید:  
 «در جمع اعداد، مرتب کردن آنها در اندازه‌های افزایشی، در مقایسه با هر ترتیب دیگر، موجب تقلیل خطای روند (گرد) کردن می‌شود.»

۲- ثابت کنید در انتگرال‌گیری عددی

$$\int_a^b f(x) dx \cong \frac{b-a}{8} \left[ f(a) + 3f\left(\frac{2a+b}{3}\right) + 3f\left(\frac{a+2b}{3}\right) + f(b) \right],$$

خطا از مرتبه  $(b-a)^5$  است. به عبارت دیگر اگر طرف راست را با  $I(f; a, b)$  نشان دهیم وجود دارد ثابت  $c$  وابسته به  $f$  به طوری که

$$\left| \int_a^b f(x) dx - I(f; a, b) \right| \leq c(b-a)^5.$$

فرض می‌کنیم که  $f$  دارای مشتق چهارم پیوسته روی بازه  $(a, b)$  است.

۳- برای تابع  $f(x) = |x|$  در فاصله  $[-1, 1]$  و نقاط  $x_0 = -1, x_1 = -\frac{1}{3}, x_2 = 0, x_3 = \frac{1}{3}, x_4 = 1$  یک کثیرالجزمله بهترین تقریب از درجه دوم به دست آورید. (از نرم چپی شف،  $\|f\| = \sup_{x \in [-1, 1]} |f(x)|$  در تعیین بهترین تقریب استفاده کنید).

۴- تابع اسپلاین طبیعی درجه ۳،  $S(x)$ ، برای درونیابی داده زیر مورد نظر است:

$x_i$	-1	0	2	3
$f_i$	$\frac{1}{3}$	0	1	$f_4$

که در آن مقدار  $f_4$  را باید تعیین کنید. تعریف زیر برای  $S(x)$  در نظر گرفته شده است:

$$S(x) = \begin{cases} S_0(x) = \frac{x^2}{4}(3+x) & -1 \leq x < 0 \\ S_1(x) = \frac{x^2}{4}(3-x) & 0 \leq x < 2 \\ S_2(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d & 2 \leq x < 3 \end{cases}$$

الف) نشان دهید که  $S_0$  و  $S_1$  توابع مناسب اسپلاین برای  $S(x)$ ، اسپلاین طبیعی درجه ۳، در فواصل ذکر شده مربوطه برای داده ارائه شده در بالا می‌باشد.

ب) با تکمیل تعریف  $S(x)$  برای داده ارائه شده روابطی را مشخص کنید که از حل آنها مقادیر  $a, b, c$ ،  $f_4$  و  $d$  تعیین می‌شوند (نیازی به حل این روابط و تعیین مقادیر پارامترها نیست).

۵- ثابت کنید که روش نیوتن در حل مسئله زیر با هر نقطه آغازی پس از یک قدم به جواب سراسری مسئله می‌رسد:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \left( \frac{1}{2} x^T A x + x^T g + b \right),$$

که در آن  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  و  $b, g \in \mathbb{R}^n$  ماتریس معین مثبت، همگی داده شده‌اند.

۶- فرمول زیر را برای  $D_0(h)$  در نظر بگیرید:

$$D_0(h) = \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2}$$

الف) نشان دهید که  $D_0(h)$  را می‌توان تخمینی برای  $f''(x)$  (مشتق دوم  $f$  در  $x$ ) با خطای برشی از مرتبه  $h^2$  گرفت.

ب) با استفاده از مقادیر  $D_0(\frac{1}{2}h)$  و  $D_0(h)$  فرمول دیگری به دست آورید (آن را  $D_1(h)$  بنامید) که تخمین بهتری برای  $f''(x)$  باشد (یعنی دارای خطای برشی از مرتبه بالاتر از  $h^2$  باشد).

پ) فرآیند ارائه شده در (ب) را تعمیم دهید به طوری که با استفاده از  $D_{i-1}(\frac{1}{2}h)$  و  $D_{i-1}(h)$  ( $i = 2, 3, \dots$ ) تخمین بهتری برای  $f''(x)$  به دست آورید (خطای برشی از مرتبه بالاتر از خطای برشی  $D_{i-1}(h)$  باشد). مرتبه خطای برشی این رابطه جدید را برحسب  $h$  مشخص کنید.

# Numerical Analysis

- 1) Consider a machine real number system, with machine epsilon denoted by  $\epsilon$ , and let  $c_i$ , for  $i = 1$  to  $N$ , be  $N$  positive machine real numbers. Consider summing them by the “algorithm”,

$$\begin{aligned} s &= c_1; \\ &\text{for } i = 2 \text{ to } N \\ s &= s + c_i; \end{aligned}$$

Let  $s_N$  denote their exact sum, and let  $\hat{s}_N$  denote their sum using machine addition, assuming no exponent overflow.

- a) Show that  $\hat{s}_N$  can be expressed as

$$\hat{s}_N = \sum_{j=1}^N c_j (1 + a_j)^{N+1-j} \text{ for } |a_j| < \epsilon$$

(actually, the first term can be reduced to  $c_1(1 + a_1)^{N-1}$ , but this is not necessary.)

- b) Show that

$$\hat{s}_N = \sum_{j=1}^N c_j (1 + (N + 1 - j)b_j)$$

for  $|b_j| < 1.06\epsilon$ , if  $N\epsilon < .1$

- c) Show that, (if  $N\epsilon < .1$ )

$$|s_N - \hat{s}_N|/s_N \leq \left[ \left( \sum_{j=1}^N c_j (N + 1 - j) \right) / \left( \sum_{j=1}^N c_j \right) \right] 1.06\epsilon$$

- d) Justify the claim that adding  $N$  positive numbers by this simple algorithm is a stable numerical process.
- e) Use the estimate of (c) to justify the claim that ordering the numbers in increasing order of size minimizes the round off error, compared to any other ordering.

2) Prove that the error for the integration formula,

$$\int_a^b f(x)dx \cong \frac{b-a}{8} \left[ f(a) + 3f\left(\frac{2a+b}{3}\right) + 3f\left(\frac{a+2b}{3}\right) + f(b) \right],$$

in of order  $(b-a)^5$ . In other words, if we designate the right hand side by  $I(f; a, b)$ , there exists a constant  $c$  dependent on  $f$  so that

$$\left| \int_a^b f(x)dx - I(f; a, b) \right| \leq c(b-a)^5.$$

(We assume that  $f$  has continuous fourth derivative on the interval  $(a, b)$ .)

- 3) For the function  $f(x) = |x|$  on the interval  $[-1, 1]$  and the points  $x_0 = -1$ ,  $x_1 = -\frac{1}{2}$ ,  $x_3 = 0$ ,  $x_4 = \frac{1}{2}$ ,  $x_5 = 1$ , compute a second degree polynomial of best fit (in determining the best fit, use the Chebychev's norm  $\|f\| = \sup_{x \in [-1, 1]} |f(x)|$ ).
- 4) Fitting a natural cubic spline,  $S(x)$ , for the data given below is considered:

$$\begin{array}{c|cccc} x_i & -1 & 0 & 2 & 3 \\ \hline f_i & \frac{1}{2} & 0 & 1 & f_4 \end{array}$$

where  $f_4$  is to be determined. Consider the definition given below for  $S(x)$ :

$$S(x) = \begin{cases} S_0(x) = \frac{x^2}{4}(3+x) & -1 \leq x < 0 \\ S_1(x) = \frac{x^2}{4}(3-x) & 0 \leq x < 2 \\ S_2(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d & 2 \leq x < 3 \end{cases}$$

- a) Show that  $S_0$  and  $S_1$  are appropriate pieces of  $S(x)$  for the given data in the intervals considered above.
- b) Complete the definition of  $S(x)$  for the above given data and obtain relation for computing  $a, b, c, d$  and  $f_4$  (you do not need to solve for the parameters).
- 5) Prove that the Newton's method, in solving the following problem, starting with any arbitrary initial point will converge to the global solution in exactly one iteration:

$$\min_{x \in R^n} \left( \frac{1}{2} x^T A x + x^T g + b \right),$$

where  $b, g \in R^n$ ,  $A \in R^{n \times n}$ , a positive definite matrix, are all given.

6) Consider the following formula:

$$D_0(h) = \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2}$$

- a) Show that  $D_0(h)$  is an estimate of  $f''(x)$  (the second derivative of  $f$  at  $x$ ) having a truncation error of order  $h^2$ .
- b) Using  $D_0(\frac{1}{2}h)$  and  $D_0(h)$ , find another formula (call it  $D_1(h)$ ) which is a better estimate for  $f''(x)$  (has a better truncation error).
- c) Extend the process in (b) using  $D_{i-1}(\frac{1}{2}h)$  and  $D_{i-1}(h)$  ( $i = 2, 3, \dots$ ) to obtain a better estimate for  $f''(x)$  (having a truncation error better than the one for  $D_{i-1}(h)$ ). Show the order of the truncation error in terms of  $h$ .